



# 智能飞行机器人P300

## 完全自主·探索无界

### 规格参数

#### 硬件参数

重量:	≤2.8kg
尺寸:	510mm×510mm×310mm
外壳材料:	碳纤维复合材料
额定功率:	600W
续航:	20min

#### 工作环境

工作环境温度: -10°~50°C

#### 电池

电池容量: 9000mAh  
电池能量: 180Wh  
充电限制电压: 25.2V

#### 特色功能

全自主飞行  
自适应避障  
接力式探索  
三维点云重建

#### 云台相机

影像: 1/2.7英寸CMOS 有效像素200万  
镜头FOV: 水平160°  
输出信号接口: 以太网口  
信号输入方式: S.Bus、PWM、网口UDP  
工作电压范围: 12V  
功耗: 平均功耗2W 峰值功耗12W  
俯仰转动范围: -90°~+25°

#### 输出格式

点云输出格式: .las .ply  
影像输出格式: .mp4

#### 激光雷达

FOV: 360° \* 59°  
激光等级: Class1/905nm  
相对精度: 1cm  
绝对精度: 3cm  
近处盲区: 0.1m  
有效扫描距离: 40m@10%反射率 70m@ 80%反射率  
点频: 20 万点/s



官方视频号



官方公众号

#### 联系我们

- ⌚ 电话: 19032599295
- ✉ 邮箱: marketing@diffrobot.com
- 🌐 网址: http://www.differentialrobotics.com/
- 📍 地址: 浙江省杭州市余杭区中国人工智能小镇2号楼4楼

# 智能飞行机器人P300

完全自主·探索无界

智能飞行机器人P300是微分智飞科技有限公司推出的全自主未知环境探测设备，简单、易用、高效。无需先验信息、无需GPS信号、无需专业经验，操作员仅需通过三维方框圈定待测绘区域或在底图上轻触屏幕添加巡航点，一键启动即可执行全流程无人化作业。产品以颠覆性技术重构高危场景作业范式，让复杂环境测绘从此化繁为简，智启「真无人」作业新时代。



自主决策



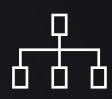
全景采集



三维重建



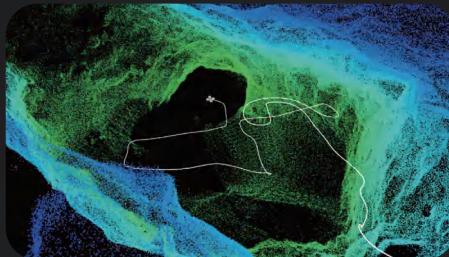
定位巡检



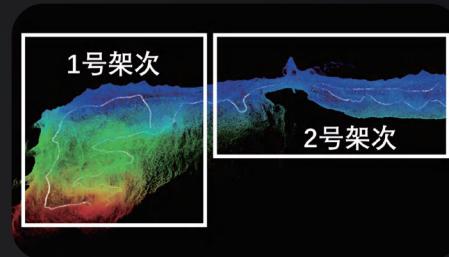
多机协作



机身结构满足多样化应用场景需求  
防水、防尘、防腐



实时数据即带空间体积信息  
绝对精度达3cm



接力式探索算法，配合电池热插拔  
可支持多节点实时任务复接

## 行业应用场景



智慧矿山



应急管理



能源化工



林岩测绘



建筑施工



城市交通